

## LAPORAN TUGAS AKHIR

# **AUTOMATED GUIDED VEHICLE BERBASIS GLOBAL POSITIONING SYSTEM DENGAN PENDATAAN DATABASE MELALUI PAPAN MIKROKONTROLER RODIT**

Disusun untuk memenuhi sebagian persyaratan memperoleh gelar Sarjana  
Teknik di Jurusan Teknik Elektro Universitas Jenderal Soedirman



Disusun oleh:

Aditya Octora Putra Hermawan

H1A015046

**KEMENTERIAN RISET, TEKNOLOGI DAN PENDIDIKAN TINGGI  
UNIVERSITAS JENDERAL SOEDIRMAN  
FAKULTAS TEKNIK  
JURUSAN/PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO  
PURBALINGGA  
2019**