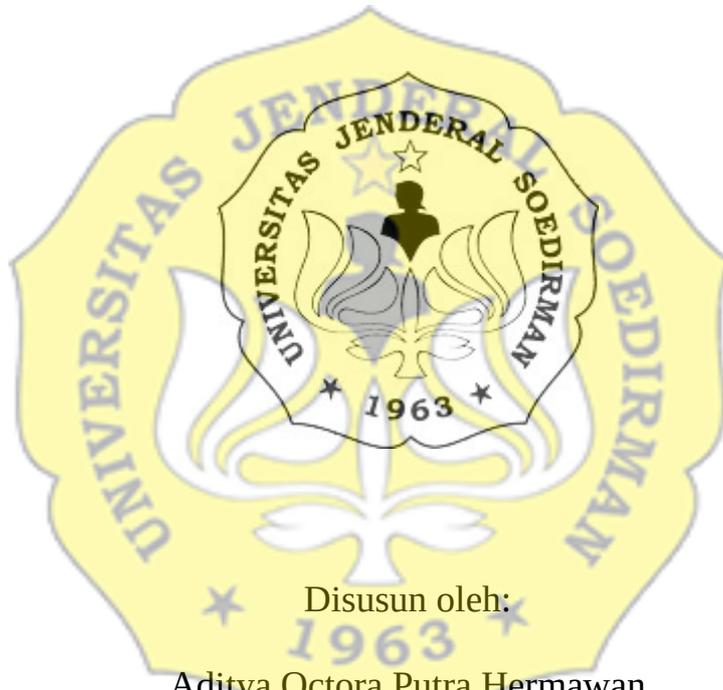


LAPORAN TUGAS AKHIR

AUTOMATED GUIDED VEHICLE BERBASIS GLOBAL POSITIONING SYSTEM DENGAN PENDATAAN DATABASE MELALUI PAPAN MIKROKONTROLER RODIT

Disusun untuk memenuhi sebagian persyaratan memperoleh gelar Sarjana
Teknik di Jurusan Teknik Elektro Universitas Jenderal Soedirman



Disusun oleh:

Aditya Octora Putra Hermawan

H1A015046

**KEMENTERIAN RISET, TEKNOLOGI DAN PENDIDIKAN TINGGI
UNIVERSITAS JENDERAL SOEDIRMAN
FAKULTAS TEKNIK
JURUSAN/PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO
PURBALINGGA
2019**