

BAB V

KESIMPULAN DAN SARAN

5.1. Kesimpulan

1. Semakin besar *dead time* yang digunakan maka THD baik arus maupun tegangan yang digunakan akan semakin meningkat.
2. Jika indeks modulasi mendekati 1 maka nilai THD yang dihasilkan akan semakin kecil, biasanya indeks modulasi terbaik yang digunakan adalah antara 0,95 – 1 tergantung dari jenis *inverter* yang digunakan
3. Penggunaan *dead time compensation* akan membuat THD yang dihasilkan akan semakin kecil tergantung dari *dead time* yang digunakan, nilai *dead time compensation* terbaik biasanya dibawah 10%
4. Pada beban resistif hasil keluaran arus *inverter* belum menghasilkan gelombang sinus sempurna melainkan menghasilkan gelombang kotak lima level yang menyerupai sinus yang nilai THDnya tidak stabil
5. Pada beban resistif induktif semakin faktor daya mendekati 1 nilai THD yang dihasilkan akan semakin mengecil, sedangkan keluaran arus sudah menjadi sinus sempurna.

5.2. Saran

1. Untuk penelitian selanjutnya bisa dilakukan rancang bangun dari penelitian ini
2. Untuk penelitan selanjutnya bisa membahas dengan *inverter* sumber arus lima tingkat tiga fase dengan menggunakan overlap time compensation
3. Untuk penelitian selanjutnya *inverter* diharapkan bisa dihubungkan dengan motor induksi sehingga *inverter* dapat bekerja sebagai stator
4. Untuk penelitian selanjutnya dapat mencoba menggunakan kontrol histerisis pada tegangan keluaran