

ACC Arief Wisnu Wardhana
13 Oktober 2020

Acc Semhas

Priswanto
22 Okt 2020

LAPORAN TUGAS AKHIR

PENERAPAN INVERSE KINEMATIC DAN METODE WALL FOLLOWING PADA ROBOT KRPAI TESLA IMPERIUM V2

Disusun untuk memenuhi sebagian persyaratan memperoleh gelar Sarjana
Teknik di Jurusan Teknik Elektro Universitas Jenderal Soedirman



Disusun oleh:

Chulqy Rasyid Hidayat
H1A015038

KEMENTERIAN PENDIDIKAN DAN KEBUDAYAAN
UNIVERSITAS JENDERAL SOEDIRMAN
FAKULTAS TEKNIK
JURUSAN/PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO
PURBALINGGA
2020